Исследование и расчет малогабаритного панкратического объектива перископического типа

© В.Г. Поспехов, А.В. Крюков

МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва, 105005, Россия

Рассмотрена специфика габаритного и аберрационного расчета малогабаритного панкратического объектива перископического типа. Исследованы свойства структурной схемы на основе двухгрупповой системы переменного увеличения, выявлены особенности автоматизированной коррекции схем в программах OPAL и ZEMAX, освещены вопросы построения оптимизационных моделей.

Ключевые слова: панкратический объектив, схема перископического типа, оптимизация оптических систем, объектив для мобильного телефона, камера планшетного компьютера

Введение. В настоящее время на рынке фототехники все более прочную позицию занимают цифровые фотоаппараты, которые предоставляют несравненно большие возможности получения фото-графий и оперативной передачи их по электронной почте в любую точку земного шара.

Ведущие производители цифровой фототехники и оптических блоков, такие как Olympus, Canon, Nikon, Sony и др., ведут постоянную работу по созданию цифровых фотоаппаратов различных классов — от фотоаппаратов начального уровня до полупрофессиональных и профессиональных [1–3].

Среди моделей начального уровня особой популярностью пользуются компактные фотоаппараты, оснащенные панкратическими объективами с перепадом фокусных расстояний от 3 до 5, встроенной вспышкой, устройствами автофокусировки и стабилизации изображения. Основными критериями, влияющими на выбор компактной любительской цифровой камеры, являются сравнительно невысокая стоимость, малые вес и габариты, разрешение матрицы, перепад фокусных расстояний, размер дисплея для просмотра, стильный внешний вид.

В сегменте компактных фотокамер особое место занимают ультракомпактные фотоаппараты, которые получили широкое распространение благодаря применению панкратических объективов, построенных по специальной так называемой перископической оптической схеме. В первой (головной) группе объектива такого типа введены призма или зеркало, отклоняющие оптическую ось на 90°, что позволяет основную часть объектива размещать по вертикали в корпусе камеры, который существенно больше, чем толщина камеры. При этом снижаются требования к длине объектива и появляется возможность сократить толщину камеры. По итогам тестирования, проведенного в 2005 г. одним из зарубежных журналов по цифровой фотографии, лучшей ультракомпактной камерой признана камера Sony Cyber-shot DCC-T7, обладающая следующими характеристиками: габаритные размеры $92 \times 60 \times 15$ мм, матрица формата 1/2,5''; 5,1 Мп; объектив перископического типа Vario-Tessar (Carl Zeiss) с фокусным расстоянием f' = 6,3...19,0 мм и относительным отверстием от D/f' = 1:3,5 до D/f' = 1:4,4.

Последнее пятилетие целый ряд производителей (Olympus, Nikon, Fuji и др.) работают над повышением качества изображения фотоаппаратов такого рода за счет применения ПЗС- (ССD) и КМОП- (СМОS) матриц с объемом 10 Мп (диагональ 2y' 1/2,3'') и 12 Мп (диагональ 2y' 1/1,6''), за счет увеличения перепада фокусных расстояний до M = 5...7 и углового поля при минимальном фокусном расстоянии, введения устройств стабилизации изображения.

На основе анализа сайтов ведущих производителей получены основные характеристики последнего поколения фотокамер с уменьшенными габаритами (табл. 1). В состав единого оптико-электронного блока камер конструктивно входят панкратический объектив перископического типа, включающий оправы отдельных групп, элементы управления движением подвижных групп (электродвигатели для изменения фокусного расстояния и фокусировки, механизмы перемещения групп), механизм затвора, устройство стабилизации изображения, а также матрица. У всех марок фотокамер, приведенных в табл. 1, используются матрицы ССD формата 1/2,3".

Новое поколение ультракомпактных цифровых фотоаппаратов находит спрос также благодаря удобству при транспортировке, хорошей герметичности и ударопрочности. Некоторые образцы камер, например Olympus Mju1030SW, выполнены в водонепроницаемом корпусе, их можно применять для подводного фотографирования на глубине до 10 м, а один из последних образцов ультракомпактных камер Nikon — Nikon COOLPIX S1000pj — оснащен встроенным проектором для оперативного просмотра кадров в помещении небольшого объема.

Анализ патентных материалов, проведенный в работах [4–10], позволил определить структуру оптических схем, применяемых для разработки панкратических объективов перископического типа. В табл. 2 приведены основные характеристики ряда панкратических объективов перископического типа ведущих производителей ультракомпактных камер. Изучение схем показало, что в основном объективы выполнены по четырехгрупповым схемам постоянной длины. Изменение фокусного расстояния осуществляется путем перемещения вдоль оптической оси двух групп, образующих систему панкратического увеличения (СПУ).

Таблица 1

ф	Фотока	мера	Число	Объен	ктив
Фирма, марка	Габариты, мм	Macca, г	пикселей матрицы, Мп	Фокусное рас- стояни $e f'$, мм	Диафрагмен- ное число
Fujifilm Fine- Pix Z20fd	91×56×19	110	10,0	6,0–18,0	3,7–4,2
Casio Exilim EX-V7	96×60×26	149	7,0	6,0-42,0	3,4–6,3
Sony DSC-T700	95×58×16	135	10,1	6,0–25,0	3,5–4,6
Nikon COOL- PIX S1000pj	98×60×22	145	12,0	5,4–21,4	2,8–5,8
Samsung i85	95×62×20	158	8,2	6,0–30,0	3,5–4,9
Olympus Mju1030 SW	93×61×21	173	10,0	5,1–20,3	3,5–5,1

Основные характеристики ультракомпактных фотокамер

Таблица 2

Основные характеристики панкратических объективов перископического типа

Фирма	Фокусное расстоя-	Угловое поле ω,	Длина <i>L</i> ,	Диафраг- менное	Число линз / асферических	Число групп / подвижных
_	ние f' , мм	град	MM	число	поверхностей	групп
Olympus	6,0–14,0	32,7-13,9	58,1	2,5–4,5	9/3	4/2
Minolta	5,9–33,7	31,4–6,3	71,1	2,8–3,6	9/4	4/3
Sony	6,9–20,7	30,2–10,4	48,4	3,6–4,3	10/5	5/2
Ноуа	6,3–16,6	31,0-12,0	44,8	2,9–5,6	10/5	4/3
Olympus	3,2–9,7	32,5-11,5	38,5	2,5–4,3	9/3	4/2
Olympus	3,2–9,7	32,2–22,2	38,0	2,7–4,6	9/3	4/2

Объектив фирмы Minolta [4] построен на основе СПУ из группы отрицательной (вторая группа) и положительной (третья группа) оптических сил, первая и четвертая группы — неподвижные, положительной оптической силы.

Объектив фирмы Sony [10] включает положительную пятую группу, которая перемещается перпендикулярно оптической оси для

компенсации вибраций; компенсация смещения плоскости изображения и фокусировка на конечные дистанции осуществляется перемещением четвертой группы положительной оптической силы. Изменение фокусного расстояния происходит за счет перемещения второй группы отрицательной оптической силы, первая группа положительной силы — неподвижная.

Представляет интерес один из вариантов объективов фирмы Olympus [7], рассчитанных на диагональ матрицы 4 мм: он имеет наименьшую длину из рассматриваемых объективов. Это достигнуто, как будет показано ниже, за счет особенностей построения СПУ и одной из ее групп.

Исследования свойств структурной схемы объектива-аналога в области габаритного расчета. В качестве аналога выбрана схема объектива, структурное построение которой показано на рис. 1.



Рис. 1. Структурная схема построения объектива-аналога

Объектив представляет собой четырехгрупповую систему: первая и четвертая группы линз отрицательной и положительной оптических сил соответственно являются неподвижными, а вторая и третья группы положительной оптической силы образуют СПУ и перемещаются с целью изменения фокусного расстояния.

В табл. 3 приведены значения основных параметров групп (фокусного расстояния, положения пе-

редней и задней главных плоскостей) объектива-аналога, определенные после подбора отечественных марок стекол, от которых отталкивались при расчете объектива.

Таблица 3

Номер	Номер	Фокусное	Положени плоск	е главной ости	Сумма
группы по	поверхности	f', мм	передней <i>s</i> _H , мм	задней <i>s</i> ' _{H'} , мм	Σd , мм
1	1–8	-6,093	2,509	-4,063	11,65
2	9–14	8,047	0,267	-2,968	4,65
3	15–16	52,276	-1,259	-1,885	1,00
4	17–19	36,212	1,309	0,102	2,15

Значения основных параметров групп объектива-аналога

Основные формулы для расчета объектива приведены ниже:

$$f'_{\Sigma} = f'_{1} \beta_{\text{СПУ}} \beta_{4}; \quad d_{1} = f'_{1} - a_{\text{СПУ}}; \quad d_{2} = d_{\text{СПУ}}; \quad d_{3} = a'_{\text{СПУ}} - a_{4};$$

$$a_{4} = \frac{1 - \beta_{4}}{\beta_{4}} f'_{4}; \quad a'_{F} = a'_{4} = (1 - \beta_{4}) f'_{4}; \quad L_{\text{of}} = d_{1} + d_{2} + d_{3} + a'_{F},$$
 (1)

где L_{ob} — длина объектива; f'_i , a'_i , β_i — фокусные расстояния, задние отрезки и линейные увеличения *i*-й группы линз объектива; d_i — воздушные промежутки после *i*-й группы; индекс СПУ относится к параметрам всей системы переменного увеличения (вторая и третья группы линз на рис. 1).

При расчете параметров панкратического объектива задают следующие оптические характеристики объектива:

значения минимального (или максимального) фокусного расстояния $f'_{\Sigma \min}$ ($f'_{\Sigma \max}$);

перепад фокусных расстояний $M = f'_{\Sigma \max} / f'_{\Sigma \min}$;

длину L_{ob} объектива или задний фокальный отрезок a'_F ;

угловое поле 2ю в пространстве предметов или диагональ 2у' матрицы (приемника изображения);

диафрагменное число f'/D.

Расчет двухгрупповой СПУ. Расчет схемы панкратического объектива начинают с выбора типа оптической схемы и параметров двухгрупповой СПУ: k, f'_2 , $L_{\rm СПУ}$, где $k = f'_1/f'_2$ — отношение фокусных расстояний первой и второй групп СПУ, $L_{\rm СПУ}$ — длина СПУ. Далее проводят расчет взаимного положения групп при изменении увеличения СПУ и уточняют области их значений.

Для определения параметров СПУ ($L_{\text{СПУ}}$, $a_{\text{СПУ}}$, $a'_{\text{СПУ}}$, $\beta_{\text{СПУmin}}$) и установления закона перемещения групп проведен расчет осевого луча для минимального фокусного расстояния всего объектива. В результате получены следующие значения, которые использованы при расчете взаимного положения групп: $L_{\text{СПУ}} = 31,575 \text{ мм}$; $\beta_{\text{СПУ min}} = -0,5706$; k = 0,1539; $f'_2 = 52,276 \text{ мм}$.

Система панкратического увеличения объектива относится к типу систем с характеристиками $f_1' > 0$, $f_2' > 0$, $L_{\rm CHY} > 0$, $\beta_{\rm CHY} < 0$; свойства такой системы изучены ранее [11]. Также в работе [11] даны рекомендации по выбору значений фокусных расстояний, согласно которым для получения положительного значения расстояния *d* между главными плоскостями подвижных групп на всем диапазоне изменения увеличения фокусное расстояние f_2' второй группы следует выбирать из соотношения

$$\frac{k+1}{4k}L_{\text{CHV}} > f_2' > \frac{1}{4k}L_{\text{CHV}}.$$
 (2)

Графически неравенство можно представить двумя гиперболами. Область допустимых значений фокусного расстояния второй группы f'_2 при различных значениях отношения k лежит между гиперболами [11].

Расчет параметров СПУ проведен по формулам из работы [11]. Для создания СПУ с меньшими габаритами использовано решение, которое получается при выборе знака «минус» перед корнем в выражении для *d*. Недостатком такого типа СПУ являются положительные значения обоих фокусных расстояний, что создает трудности при исправлении кривизны поля.

Как показали исследования, проведенные авторами данной работы, возможно применение соотношений k, f'_2 , $L_{\rm СПУ}$, при которых условие d > 0 не выполняется. Напротив, условие d < 0 на всем или на части диапазона изменения увеличения $\beta_{\rm СПУ}$ дает возможность несколько сократить габариты объектива. Однако при отрицательных значениях d переход к группам с конечными толщинами осуществим лишь в случае применения особой конструкции по крайней мере одной из групп, у которой главные плоскости вынесены за пределы толщин группы.

Для выбора области предпочтительных значений k, f'_2 проведены расчеты предельных значений параметров СПУ. Предельные значения фокусных расстояний f'_2 , полученные из неравенства (2) при $L_{\text{СПУ}} = 31,575$ мм, сведены в табл. 4. По значению $f'_{2\text{min}}$ находили значения увеличений β_1, β_2 , при которых расстояние d обращается в нуль. Отношение $M = \frac{\beta_2}{\beta_1}$ является максимальным перепа-

дом увеличений, который может быть реализован при конструкции групп с традиционным положением главных плоскостей. При выборе промежуточных значений f'_2 и переходе к группам конечной толщины перепад увеличений сокращается, при выборе значения фокусного расстояния равным $f'_{2\text{max}}$ реализация панкратической системы возможна лишь при отрицательных значениях расстояния d между главными плоскостями групп. Расчет взаимных положений групп (d, $a_{\text{СПУ}}$, $a'_{\text{СПУ}}$) при $L_{\text{СПУ}} = 31,575$ мм и значениях k = 0,1539...0,5000, а также $f'_2 = 21,93...52,28$, взятых в диапазоне предельных значений, был проведен по методике, описанной в работе [11].

Таблица 4

k	β_1	β_2	М	$f_{2\max}$, MM	$f_{2'\min}$, MM
0,1539	-0,491	-2,037	4,15	59,174	51,28
0,2000	-0,420	-2,380	5,67	47,362	39,468
0,3000	-0,350	-2,849	8,14	34,206	26,312
0,5000	-0,268	-3,732	13,92	23,681	15,788

Предельные значения параметров СПУ

Численные расчеты показали, что при росте значений k уменьшается размер отрезка $a'_{\rm CHY}$, что ограничивает возможность получения требуемого заднего фокального отрезка, а также расширяется область значений $\beta_{\rm CHY}$, в которой возрастают отрицательные значения d. Выбор благоприятных соотношений параметров СПУ зависит от требований, предъявляемых к параметрам объектива, а также от величины выноса главных плоскостей во второй группе СПУ.

В связи с этим проведены исследования и предложена методика расчета положительной группы линз с отрицательным или близким к нулю значением S_{IV} , а также с вынесенными вперед главными плоскостями. Методика и примеры расчета группы линз с такими свойствами приведены в работе [12]. Один из возможных вариантов данной системы, реализован при разработке оптической схемы объектива.

Полученные результаты использованы на этапе оптимизации конструктивных параметров объектива.

Исследования в области аберрационного расчета. Для поиска оптимального решения оптической схемы панкратического объектива проведен параметрический синтез вариантов объектива с применением различных моделей оценочных функций с использованием подпрограмм оптимизации пакетов прикладных программ ZEMAX [13] и OPAL, которые позволяют проводить анализ и оптимизацию панкратических (многоконфигурационных) систем. В программе ZEMAX имеется возможность использования Наттег-оптимизации с заменой марок оптического стекла. В этом случае осуществляется дискретный выбор стекол из заданного каталога, что может быть использовано при переходе от оптического стекла зарубежных марок к стеклам из российского каталога.

В программах имеется возможность комплексной оценки качества изображения оптических систем по таким критериям, как среднеквадратичный (СКВ) радиус пятна рассеяния и полихроматическая модуляционная передаточная функция (МПФ).

Учитывая, что методы задания асферических поверхностей (АП) в программах различны, был проведен сравнительный аберрацион-

ный анализ одного и того же варианта объектива (1S12S71) в двух программах. Кроме того, для указанного варианта выполнен расчет МПФ в программе ZEMAX и аналогичной частотно-контрастной характеристики (ЧКХ) в программе OPAL. Результаты расчета (табл. 5) показали близкие значения, полученные по этим программам.

Таблица 5

Название характеристики	Значение по	программе	Несоответствие
или аберрации	OPAL	ZEMAX	результатов, %
Минимальное фокусное расстоя-	3,2571	3,2571	0
ние f' , мм			
Задний фокальный отрезок s' _{F'} , мм	0,9995	0,9995	0
Сферическая аберрация:			
$\Delta \mathbf{s}'(m=1)$	-0,0096	-0,0091	5,2
$\Delta y'(m=1)$	-0,0019	-0,0018	5,2
Астигматические отрезки:			
$z'_m(\omega = 32^\circ)$	-0,0243	-0,0206	15,2
$z'_s(\omega = 32^\circ)$	-0,0400	-0,0402	0,5
Дисторсия $\Delta y'_{\mu}$ ($\omega = 32^{\circ}$)	-5,13	-5,03	2,0
Хроматизм положения $\Delta s'_{\lambda 1 \lambda 2}$	-0,0024	-0,0024	0
(m-0)	0.0043	0.0044	2.2
$(m = 0, ω = 32^\circ)$	0,0043	0,0044	2,5
MΠΦ T_0 ($\nu = 120 \text{ мm}^{-1}$, $\omega = 0^\circ$)	0,66	0,66	0
МПФ T_m/T_s ($\nu = 120 \text{ мм}^{-1}$, $\omega = 17^\circ$)	0,07/0,47	0,11/0,48	4,0/1,0
MΠΦ T_m/T_s (v = 120 MM ⁻¹ , ω = 24°)	0,03/0,21	0,07/0,28	4,0/7,0
MΠΦ T_m/T_s (v = 120 mm ⁻¹ , ω = 32°)	0,08/0,26	0,07/0,32	1,0/6,0

Результаты расчетов объектива-аналога в программах ОРАL И ZEMAX

Особенности автоматизированной коррекции аберраций по программе OPAL. В качестве исходного варианта использован модифицированный вариант оптической схемы, полученный на этапе габаритного расчета. Форма асферических поверхностей задана такой же, как в объективе-аналоге.

В процессе работы был разработан ряд оптимизационных моделей и проведен параметрический синтез. В качестве параметров взяты радиусы кривизны, за исключением радиусов кривизны головной призмы и фильтра, переменные воздушные промежутки d_8 , d_{11} , d_{16} , а также эксцентриситеты (ES2, ES10, ES19) и коэффициенты уравнений асферических поверхностей. При отсутствии ограничений на минимальные значения воздушных промежутков d_8 , d_{11} , d_{16} , в процессе оптимизации один из воздушных промежутков становился отрицательным. Это же явление имело место при задании ограничений на воздушные промежутки в виде неравенства D < (8, 14, 16) = 0,3. Более жестко удерживались значения воздушных промежутков при задании ограничений в виде совокупности операторов, позволяющих применять метод штрафных функций, INF(1-3)=D/8,D/14,D/16; INF<(1-3)=0,3; INFT(1-3)=0,005. Фокусное расстояние и положение плоскости изображения удерживались постоянными с помощью операторов VG0/1–21/FN*, SG'/21/N*.

Для трех фокусных расстояний (минимального, среднего и максимального) проводили исправление поперечных аберраций в осевом пучке лучей: сферическая аберрация (DYA) на краю и в зоне входного зрачка (лучи 01 и 03), сферохроматическая аберрация в зоне зрачка (DYA/0'3). В наклонных пучках лучей для края поля (ω_{max}) и зоны поля ($\omega = 0,707\omega_{max}$) исправляли аберрации узкого пучка лучей: астигматические отрезки для меридионального z'_m и сагиттального z'_s сечений, хроматическая аберрация увеличения и дисторсия. В меридиональном сечении наклонных пучков исправляли аберрации для верхней и нижней части зрачка (пучка лучей) как минимум для двух зон зрачка.

Практика показала, что при оптимизации необходимо задавать желаемое значение дисторсии, отличное от нуля. В противном случае трудно получить оптимальное решение.

Различные варианты оптимизаторов, отличающиеся количеством лучей в осевом и наклонных пучках, а также требованиями к значениям исправляемых аберраций, были опробованы в процессе поиска оптимального варианта оптической схемы объектива. Исследования показали, что более эффективным является сочетание двух методов оптимизации: на начальном этапе — оптимизация по ограниченному количеству геометрических аберраций, а на конечном этапе — переход к оптимизации по волновым аберрациям.

Эффективными параметрами коррекции аберраций являются параметры АП как эксцентриситеты, так и коэффициенты уравнений высшего порядка.

Результаты аберрационного расчета одного из вариантов разработанного объектива представлены далее.

Особенности автоматизированной коррекции аберраций по программе ZEMAX. Световые диаметры линз панкратического объектива изменяются в зависимости от фокусного расстояния объектива. В связи с этим требуется провести расчет значений световых диаметров для всех положений групп объектива и выбора максимальных значений. В программе ZEMAX эта процедура реализована через функцию Maximum при задании световых высот поверхностей схемы.

Замена материалов, заданных в исходной схеме значениями показателя преломления и числом Аббе, на марки оптического стекла из российского каталога осуществлена с использованием встроенного в программу модуля Glass Catalogue (каталог стекла).

В качестве параметров оптимизации использованы кривизны всех поверхностей объектива, а также коэффициенты четвертого, шестого и восьмого порядков уравнений, описывающих профили АП. При автоматизированной коррекции по программе ZEMAX квадрат эксцентриситета не изменяли, он был задан равным нулю, как и в исходной схеме. Изменения радиусов кривизны приводят к перераспределению оптических сил между компонентами панкратического объектива, что влечет изменение масштаба изображения и фокусных расстояний, в результате необходима корректировка законов перемещения подвижных групп линз. В связи с этим в качестве параметров оптимизации использованы также воздушные промежутки схемы и толщины линз по оси. Осевые толщины призмы и защитной плоскопараллельной пластинки приемника излучения остались без изменения.

Оценочная функция оптимизационной модели строится на основе ряда функций-ограничений на оптические и габаритные характеристики, а также функций, связанных с показателями качества оптической системы.

Ограничения введены на минимальные толщины по оси и краю линз и воздушных промежутков и продольную длину системы для всего диапазона изменения фокусного расстояния объектива. Поскольку первая и четвертая группы линз неподвижны, общая длина системы от первой поверхности до плоскости изображения остается неизменной и составляет L = 35,9 мм. Указанное условие задано в программе с помощью оператора TOTR. Требуемые значения фокусных расстояний объектива для широкоугольного, среднего и длиннофокусного положений компонентов задаются в оптимизационной модели с помощью оператора EFFL.

Основную роль в создании оценочной функции оптимизационной модели выполняют операторы, использующие критерии оценки качества изображения. Программа ZEMAX, как и программа OPAL, позволяет строить такую модель на основе геометрических и волновых аберраций.

Особенностью программы ZEMAX является использование марок, описывающих СКВ-размеры пятен рассеяния, т. е. интегральный

критерий оценки. Для контроля дисторсии в оптимизационной модели программы ZEMAX задают ограничения на ее значения. Максимальное значение дисторсии, равное 4,2 %, задавали с помощью оператора DIMX для минимального и максимального фокусных расстояний объектива.

Использование геометрического и волнового критериев оценки качества изображения приводит к построению принципиально разных оценочных функций. Рассмотрены четыре варианта построения оптимизационной модели с различными оценочными функциями. Вариант оптической схемы SPOT(ZEMAX) получен при оптимизации исходной схемы по геометрическим аберрациям, вариант OPD(ZEMAX) — оптимизацией по волновым аберрациям (англ. *OPD* — Optical Path Difference — волновая аберрация), вариант OPD-Hammer (ZEMAX) — с помощью Натегоптимизации по волновым аберрациям. Натегоптимизация исходной схемы по геометрическим аберрациям не привела к улучшению ее аберрационной коррекции.

Оценка качества изображения исходной схемы и полученных вариантов проведена с использованием таких критериев, как СКВ-радиус пятна рассеяния и значение полихроматической МПФ для меридиональной и сагиттальной ориентации штрихов на пространственной частоте $v = 120 \text{ мm}^{-1}$ (табл. 6, 7). Выбранное значение частоты соответствует частоте Найквиста многоэлементного приемника излучения с размерами отдельной светочувствительной ячейки (пиксела) 4,2×4,2 мкм.

При использовании оптимизации по геометрическим аберрациям удалось добиться уменьшения СКВ-размеров пятна рассеяния во всем диапазоне изменения фокусного расстояния. Полученные в результате оптимизации СКВ-радиусы пятен рассеяния соизмеримы с радиусом кружка Эйри.

Однако контраст изображения нельзя считать оптимальным. Оптимизация с использованием волновых аберраций приводит к значительному росту СКВ- и геометрических размеров пятен рассеяния. Дисторсия при этом также возрастает до +4 % в длиннофокусном положении. Анализ поведения графиков МПФ показывает эффективность оптимизации по волновым аберрациям для улучшения контраста в изображении для низких и высоких ($v = 120 \text{ мm}^{-1}$) пространственных частот. Кроме того, достижение окончательного решения при использовании волнового критерия потребовало около 40 циклов оптимизации, в то время как поиск минимума оценочной функции, построенной на геометрических аберрациях, занял более 500 циклов. Это свидетельствует о высокой сходимости процесса оптимизации на основе волновых аберраций.

Таблица 6

СКВ-радиус пятна рассеяния, мкм, объективов для трехфокусных расстояний в зависимости от углового поля

			12,1	6,85	3,29	31,46	24,18
	9,75		8,4	3,40	1,71	24,50	19,20
			0	1,43	1,24	18,40	4,11
			21,1	10,38	3,14	19,77	14,48
ояние f^{\prime}	4	ю, град	18,2	11,09	3,61	18,49	13,76
сное расст	5,6	овое поле (14,6	8,48	3,21	17,66	13,55
Фоку	Фоку	$\mathbf{y}_{\Gamma \Pi}$	0,0	4,09	2,26	15,17	2,40
			32,1	6,89	3,30	5,47	4,04
	25		27,5	4,73	2,78	5,83	3,85
	3,2		22,4	5,15	3,44	6,99	3,88
			0,0	1,32	1,92	10,18	4,80
	D	Бариант		Исходный (ZEMAX)	SPOT (ZEMAX)	OPD (ZEMAX)	OPD Hammer (ZEMAX)

Таблица 7

Значения МПФ (меридиональные/саггитальные) объективов для трех фокусных расстояний

на пространственной частоте v = 120 мм⁻¹

				Фоку	исное расстоян	не <i>f</i> ′			
Ę		3,25			5,64			9,75	
Бариант				$\mathbf{y}_{\Gamma I}$	ювое поле ю, т	град			
	0,0	22,4	32,1	0,0	14,6	21,1	0	8,4	12,1
Исходный (ZEMAX)	0,65	0,08/0,26	0,12/0,29	0,12	0,13/0,46	0,28/0,56	0,52	0,30/0,47	0,27/0,39
SPOT (ZEMAX)	0,43	0,15/0,71	0,20/0,63	0,60	0,34/0,58	0,25/0,60	0,57	0,48/0,54	0,19/0,54
SPOT (OPAL)	0,20	0,16/0,63	0,16/0,65	0,63	0,21/0,56	0,37/0,57	0,50	0,41/0,48	0,10/0,47
OPD (ZEMAX)	0,66	0,39/0,63	0,46/0,63	0,35	0,42/0,51	0,35/0,50	0,43	0,32/0,40	0,16/0,41
OPD Hammer (ZEMAX)	0,57	0,43/0,59	0,43/0,55	0,48	0,34/0,45	0,40/0,50	0,35	0,33/0,37	0,34/0,40
OPT (OPAL)	0,67	0,49/0,59	0,46/0,61	0,61	0,32/0,42	0,48/0,53	0,51	0,46/0,49	0, 19/0, 44

Наттег-оптимизация исходной схемы по геометрическим аберрациям не привела к улучшению аберрационной коррекции объектива, а в результате Наттег-оптимизации по волновому критерию достигнуто определенное улучшение качества изображения исходного варианта. Однако, целесообразность Наттег-оптимизации необходимо оценивать после рассмотрения возможности применения выбранных марок оптических стекол.

Оценка результатов аберрационного расчета объектива. Поскольку аберрационную коррекцию в программе OPAL проводили по геометрическим аберрациям и при этом задавали численные значения отдельных аберраций, то представляет интерес рассмотрение их окончательных значений и сопоставление с такими интегральными критериями качества, как ЧКХ и распределение энергии в пятне рассеяния.

Графики продольной и поперечной сферической аберраций для точки на оси приведены на рис. 2, а графики узкого пучка лучей — на рис. 3.



Рис. 2. Поперечные (*a*) и продольные (б) аберрации осевого пучка лучей панкратического объектива (7112RD5) для трех фокусных расстояний



Рис. 3. Аберрации узкого пучка лучей панкратического объектива (7112RD5) для трех фокусных расстояний

Исследовав данные графиков аберраций и результаты аберрационного расчета, видим, что поперечная сферическая аберрация во всем диапазоне изменения фокусного расстояния не превышает 0,013 мм. Дисторсия изменяется в пределах значений -5,0...-2,5 %, значения z'_m астигматических отрезков в меридиональном сечении пучка не превышают -0,048 мм на краю поля и +0,065 мм в зоне поля, а в сагиттальном сечении соответственно +0,033 мм и +0,019 мм.

К недостаткам аберрационной коррекции следует отнести наличие провала в графиках зависимости астигматических отрезков в зоне поля $\omega = 0,5\omega_{max}$, что приводит к падению контраста в зоне поля $\omega = 0,5\omega_{max}$. Более полное представление о качестве изображения дают модуляционные передаточные функции (МПФ–ЧКХ), приведенные на рис. 4, 5.

Согласно анализу ЧКХ, на частоте 120 мм^{-1} контраст для точки на оси находится в пределах значений 0,67...0,51 во всем диапазоне



Рис. 4. Модуляционные передаточные функции (ЧКХ) панкратического объектива (7112RD5) при минимальном фокусном расстоянии (f' = 3,34 мм): a — ЧКХ для точки на оси ($\omega = 0$); \overline{o} — ЧКХ для точки вне оси ($\omega = \omega_{max}$); \overline{o} — ЧКХ для точки вне оси ($\omega = 0,5\omega_{max}$)

изменения фокусного расстояния. Для точки вне оси на краю поля ($\omega = \omega_{max}$) для максимального фокусного расстояния значения контраста выше 0,19. Для среднего фокусного расстояния на указанной частоте в зоне поля ($\omega = 0,5\omega_{max}$) отмечается падение контраста до 0,10 ввиду наличия остаточного астигматизма.

Анализ распределения энергии в пятне рассеяния показал, что в пятне размером 8,6 мкм на оси заключается 90...96 % энергии; на краю поля ($\omega = \omega_{max}$) и в зоне поля ($\omega = 0,5\omega_{max}$) — 70...85 % для всего диапазона изменения фокусного расстояния.



Рис. 5. Модуляционные передаточные функции (ЧКХ) панкратического объектива (7112RD5) для максимального фокусного расстояния (f' = 9,17 мм): a — ЧКХ для точки на оси ($\omega = 0$); \overline{o} — ЧКХ для точки вне оси ($\omega = \omega_{max}$); \overline{o} — ЧКХ для точки вне оси ($\omega = 0,5\omega_{max}$)

Расчетно-технологические аспекты изготовления асферических поверхностей. Технологичность АП схем, полученных после оптимизации в программах ZEMAX и OPAL, подтверждается данными, которые являются результатом расчетов профилей поверхностей в программе ZEMAX (табл. 8, 9). Для всех указанных АП объектива SPOT показатель преломления стекла линз составляет 1,744; марка стекла асферической линзы — СТК19, квадрат эксцентриситета ($e^2 = -k$) имеет нулевое значение, порядок АП соответствует восьми.

Таблица 8

Технологические параметры АП объектива SPOT (ZEMAX)

Параметр АП	Номер асферической поверхности в оптической схеме			
	Nº 2	№ 10	Nº 19	
Радиус кривизны при вершине, мм	4,944	4,047	-16,832	
Световой диаметр, мм	7,2	4,6	4,3	
Тип поверхности	Вогнутая	Выпуклая	Выпуклая	
Коэффициент задающего уравнения:				
α_1	0	0	0	
α_2	$-1,824 \cdot 10^{-4}$	$-9,192 \cdot 10^{-4}$	$6,807 \cdot 10^{-4}$	
α_3	$-2,328 \cdot 10^{-5}$	$-2,823 \cdot 10^{-5}$	$2,366 \cdot 10^{-4}$	
$lpha_4$	$-5,577 \cdot 10^{-8}$	$-2,212 \cdot 10^{-6}$	$-2,727 \cdot 10^{-5}$	
Максимальное отступление от бли-	17,2	6,3	7,0	
жайшей сферы, мкм				
Знакопеременное отступление		Нет		

Таблица 9

Технологические параметры АП объектива ОРТ (OPAL)

	Номер ас	ферической пов	ерхности		
Параметр АП	в оптической схеме				
	Nº 2	Nº 10	№ 19		
Радиус кривизны при вер-	5,462	9,921	-7,205		
шине, мм					
Световой диаметр, мм	7,2	4,6	4,4		
Тип поверхности	Вогнутая	Выпуклая	Выпуклая		
Показатель преломления стек-	1,765	1,744	1,744		
ла линзы					
Марка стекла	СТК20	СТК19	СТК19		
Порядок АП	12	12	12		
Квадрат эксцентриситета,	-0,114221	-0,031085	17,00074		
$e^2 = -k$					
Коэффициент задающего					
уравнения:					
α_1	0	0	0		
α_2	$1,690 \cdot 10^{-4}$	$-8,908 \cdot 10^{-4}$	$-1,652 \cdot 10^{-3}$		
α ₃	$-1,605 \cdot 10^{-5}$	$-1,767 \cdot 10^{-7}$	$-6,000 \cdot 10^{-4}$		
α_4	$9,207 \cdot 10^{-7}$	$-1,642 \cdot 10^{-6}$	$6,531 \cdot 10^{-5}$		
α_5	$-3,116 \cdot 10^{-8}$	$-2,133 \cdot 10^{-7}$	$1,878 \cdot 10^{-6}$		
α_6	$1,540 \cdot 10^{-9}$	$-2,751 \cdot 10^{-7}$	$6,869 \cdot 10^{-7}$		
Максимальное отступление от	7,9	7,2	4,9		
ближайшей сферы, мкм					
Знакопеременное отступление		Нет			

Проанализировав полученные результаты (см. табл. 8, 9), можно сделать следующие выводы:

• все рассчитанные АП обеспечивают технологически выполнимые требования к максимальному отклонению от ближайшей сферы, которое не превышает 17,2 мкм;

• рассчитанные профили поверхностей обеспечивают отступление от ближайшей сферы одного знака, что также является более технологичным по сравнению со знакопеременными АП;

• при оптимизации в программе OPAL рассчитаны АП, описываемые полиномами 12-го порядка, которые задают отклонения от поверхностей второго порядка. Для рассчитанного варианта такие поверхности второго порядка также являются несферическими и задаются конической постоянной (эксцентриситетом);

• вариант объектива, полученный при оптимизации в программе ZEMAX, содержат АП восьмого порядка, причем коническая постоянная для всех рассчитанных поверхностей равна нулю.

Заключение. В результате проведенных исследований разработана оптическая схема малогабаритного панкратического объектива



Рис. 6. Оптическая схема панкратического объектива (7112RD5) для трех значений фокусного расстояния:

а — положение подвижных групп при фокусном расстоянии f' = 3,34 мм; δ — положение подвижных групп при фокусном расстоянии f' = 5,67 мм; ϵ — положение подвижных групп при максимальном фокусном расстоянии f' = 9,17 мм

перископического типа высокого качества на диагональ кадра 1/4" со следующими характеристиками: f' = 3,34 мм, M = 2,95, D/f' изменяется от 1:3 до 1:5,3, общая длина L = 37,1 мм, диаметр первой поверхности $\emptyset_{1} = 8,6$ мм, диаметр последней поверхности $\emptyset_{23} = 4$ мм, угол излома — 90°, расстояние до точки излома — 31,45 мм, разрешение — 150 мм⁻¹. Оптическая схема объектива приведена на рис. 6.

Наиболее высокие характеристики качества достигнуты для объектива 7112RD0, в котором удалось добиться повышения минимального контраста до 0,38 на частоте 150 мм⁻¹ и устранить зональные провалы ЧКХ за счет уменьшения астигматических отрезков. При этом на последней поверхности получена более монотонная АП.

В результате проведенных исследований выработаны рекомендации построения оптимизационных моделей и показана эффективность проведения параметрического синтеза с помощью пакетов прикладных программ ZEMAX и OPAL, подтверждена сопоставимость полученных результатов расчета по данным программам при соблюдении международной формы записи АП. В качестве возможных областей применения данной схемы можно рекомендовать цифровую фотоаппаратуру, мобильные телефоны, ноутбуки, нетбуки, планшетные компьютеры.

ЛИТЕРАТУРА

- [1] Matsusaka K. Konica Minolta Co. Ultracompact optical zoom lens for mobile phone. *Proc. of SPIE*, vol. 6502 650203-1...9.
- [2] Chir-Weei Chang. A compact and cost effective design for cell phone zoom lens. *Proc. of SPIE*, vol. 6667 666700-1...8.
- [3] Lenhardt K. Optics for Digital Photography. Proc. of SPIE, 2007, vol. 6834 68340W-1993.
- [4] Hagimori H., Yamamoto Y., Yagyu G., Ishimaru K. Imaging device and digital camera using the imaging device. Patent No. US6754446 B2 Minolta Co. Tokyo, Jun. 22, 2004.
- [5] Mihara S., Konishi H., Hanzawa T., Watanabe M., Ishii A., Takeyama T., Imamura A. *Electronic image pickup system*. Patent No. US7436599 B2 Olympus Optical Co. Tokyo, Oct. 14, 2008.
- [6] Mihara S., Imamura A. Zoom lens and electronic imaging system using the same. Patent No. US7177094 B2 Olympus Optical Co. Tokyo, Feb. 13, 2007.
- [7] Saory M. Zoom lens system. Patent No. US7417800 B2 Hoya Corp., Tokyo, Aug. 26, 2008.
- [8] Mihara S. Zoom lens and electronic imaging system using the same. Patent No. US7375902 B2 Olympus Optical Co. Tokyo, May 20, 2008.
- [9] Arai D. Zoom lens system. Patent No. US7561342 B2 Nikon Corporation, Tokyo, Jul. 14, 2009.
- [10] Tamura M. Zoom lens and imaging device. Patent No. US7327953 B2 Sony Co, Tokyo, Feb. 5, 2008.
- [11] Поспехов В.Г., Дягилева А.В. Габаритный и аберрационный расчет панкратических окуляров. Москва, Изд-во МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2005.

- [12] Поспехов В.Г., Дягилева А.В., Мельникова Е.М. Панкратический объектив, включающий группу с заданными свойствами. *Тр. Междунар. конф. «Прикладная оптика 2010»*, т. 1, с. 74–79.
- [13] ZEMAX Optical Design Program. User's Guide. Version February 22, 2008. ZEMAX Development Co., 2008, 732 p.

Статья поступила в редакцию 24.06.2013

Ссылку на эту статью просим оформлять следующим образом:

Поспехов В.Г., Крюков А.В. Исследование и расчет малогабаритного панкратического объектива перископического типа. Инженерный журнал: наука и инновации, 2013, вып. 7. URL: http://engjournal.ru/catalog/pribor/optica/826.html

Поспехов Вячеслав Георгиевич родился в 1937 г., окончил МГТУ им. Н.Э. Баумана в 1961 г. Канд. техн. наук, доцент кафедры «Оптико-электронные приборы научных исследований» МГТУ им. Н.Э. Баумана. Автор более 50 научных работ в области расчета оптических систем. e-mail: vychposp@yandex.ru

Крюков Александр Владимирович родился в 1973 г., окончил МГТУ им. Н.Э. Баумана в 1998 г. Канд. техн. наук, доцент кафедры «Оптико-электронные приборы научных исследований» МГТУ им. Н.Э. Баумана. Автор более 30 научных работ в области расчета оптических систем. e-mail: alex_krioukov@mail.ru