

Смешанное моделирование дискретных устройств с использованием автоматической декомпозиции макромодели функционального блока в модели элементов

© И.В. Рудаков, А.В. Шляева

МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва, 105005, Россия

В работе показано, что смешанное моделирование структур является составной частью метода иерархического моделирования сложных дискретных структур. Рассмотрен вопрос смешанного моделирования сложных дискретных устройств с использованием макромоделей устройств на уровне функциональных блоков и их декомпозиции в элементы дискретных структур с разной степенью детализации для анализа и контроля правильности функционирования дискретных устройств на ранних этапах разработки и проектирования.

Ключевые слова: смешанное моделирование, макромодель функционального блока дискретной структуры, алгоритм декомпозиции макромодели.

Известно, что в процессе проектирования систем формируются определенные представления о системе, отражающие ее существенные свойства с той или иной степенью подробности. В этих представлениях выделяют составные части — уровни проектирования, которые, в свою очередь, подразделяют на горизонтальные (иерархические) и вертикальные уровни проектирования. Вертикальные уровни проектирования называют также аспектами проектирования. Представления о сложных объектах внутри каждого аспекта необходимо разделять на иерархические уровни (уровни абстрагирования).

Выделение горизонтальных (иерархических) уровней лежит в основе блочно-иерархического подхода к проектированию [1]. На верхнем уровне используют наименее детализированное представление, отражающее только самые общие черты и особенности проектируемой системы. На следующих уровнях степень подробности описания возрастает, при этом рассматривают уже отдельные блоки системы, но с учетом воздействий на каждый из них его соседей. Такой подход позволяет на каждом иерархическом уровне формулировать задачи приемлемой сложности, поддающиеся решению с помощью имеющихся средств проектирования. При этом описание каждого блока не должно быть слишком подробным, так как это приведет к чрезмерной громоздкости описаний и невозможности решения возникающих проектных задач. Разбиение на уровни должно быть таким, чтобы документация на блок любого уровня была обозрима и воспринимаема одним человеком [1].

Смешанное моделирование структур является составной частью метода иерархического моделирования сложных дискретных структур. При этом осуществляется анализ схемы устройства с использованием моделей, описывающих функционирование сложных дискретных структур с разной степенью детализации: одна часть описывается на уровне макромоделей функциональных блоков, а другая — на уровне элементов сложной структуры с целью уточнения параметров элементов.

Необходимым условием реализации смешанного моделирования с использованием алгоритма декомпозиции макромоделей блока является обеспечение информационной согласованности подсистем макромоделерования и моделирования на уровне элементов, что достигается при помощи базы данных подсистемы анализа и контроля функционирования сложных дискретных структур.

В результате декомпозиции функционирование сети автоматов N° представляется функционированием множества компонентных автоматов KA_i° . Согласно утверждению [2], функционирование сети N° эквивалентно функционированию макромоделей \hat{S} . Необходимо доказать, что функционирование компонентного автомата $KA_i^\circ \in N^\circ$ эквивалентно таковому элемента сложной структуры $F_i \in \hat{S}$.

Для доказательства этого утверждения необходимо определить функционирование компонентного автомата KA_i° . По определению [2], компонентным автоматом называется полуавтомат, имеющий следующие составляющие:

$$KA_i^\circ = (C_i^\circ, Z_i^\circ, \delta_i^\circ), \quad (1)$$

где $C_i^\circ, Z_i^\circ, \delta_i^\circ$ — множество состояний, входной алфавит и функция переходов компонентного автомата соответственно.

Доопределим компонентный автомат следующим образом. Выше отмечалось, что выходная функция сети g° реализует отображение

$$g^\circ : C_N^\circ \cdot Z_N^\circ \rightarrow W_N^\circ, \quad (2)$$

где C_N° — множество состояний всех компонентных автоматов $KA_i^\circ \in N^\circ, i = \overline{1, n}, n$ — количество KA_i° ;

$$C_N^\circ = C_1^\circ \cdot C_2^\circ \cdot \dots \cdot C_n^\circ; \quad (3)$$

$$Z_N^\circ = Z_1^\circ \cdot Z_2^\circ \cdot \dots \cdot Z_n^\circ \quad (4)$$

— входной алфавит сети N° , включающий входные алфавиты компонентных автоматов KA_i° ;

$$W_N^\circ = W_1^\circ \cdot W_2^\circ \cdot \dots \cdot W_n^\circ \quad (5)$$

— выходной алфавит сети N° , включающий выходные алфавиты компонентных автоматов KA_i° .

Подставив (3 и 4) в (5), получим:

$$g^\circ : (C_1^\circ \cdot C_2^\circ \cdot \dots \cdot C_n^\circ) (Z_1^\circ \cdot Z_2^\circ \cdot \dots \cdot Z_n^\circ) \rightarrow W_1^\circ \cdot W_2^\circ \cdot \dots \cdot W_n^\circ. \quad (6)$$

Объединим (сгруппируем) вместе i -е члены выражения (3.39), тогда выходная функция сети N° примет вид:

$$g^\circ : (C_1^\circ \cdot Z_1^\circ \rightarrow W_1^\circ) (C_2^\circ \cdot Z_2^\circ \rightarrow W_2^\circ) \cdot \dots \cdot (C_n^\circ \cdot Z_n^\circ \rightarrow W_n^\circ). \quad (7)$$

Введя обозначения $g_1^\circ / C_1^\circ \cdot Z_1^\circ \rightarrow W_1^\circ$, $g_2^\circ / C_2^\circ \cdot Z_2^\circ \rightarrow W_2^\circ, \dots$, $g_n^\circ / C_n^\circ \cdot Z_n^\circ \rightarrow W_n^\circ$, получим зависимость выходной функции g° сети N° от выходных функций компонентных автоматов KA_i° :

$$g^\circ = g_1^\circ \cdot g_2^\circ \cdot \dots \cdot g_n^\circ. \quad (8)$$

Таким образом, компонентный автомат определим следующим образом:

$$KA_i^\circ = (Z_i^\circ, C_i^\circ, W_i^\circ, \delta_i^\circ, g_i^\circ). \quad (9)$$

Учитывая соотношения (3)–(5), можно ввести последовательностную детерминированную функцию h_i° компонентного автомата KA_i° :

$$h_i^\circ : (C_i^\circ, \delta_i^\circ, g_i^\circ), \quad (10)$$

т. е. функция h_i° , приписанная автомату KA_i° , отображает функцию перехода KA_i° — δ_i° , множество состояний KA_i° — C_i° и функцию выхода KA_i° — g_i° .

Следовательно, функционирование компонентного автомата KA_i° можно описать следующим образом: в последовательные моменты времени t на входы $v^\circ = \overline{1, r}$ автомата KA_i° поступают входные буквы $e_1^{Z_i^\circ}, e_2^{Z_i^\circ}, \dots, e_r^{Z_i^\circ}$, при этом KA_i° находится в одном из внутренних состояний, кодируемых элементами из h_i° ; с выходов автомата KA_i° ($u^\circ = \overline{1, n}$) снимаются выходные буквы $e_1^{W_i^\circ}, e_2^{W_i^\circ}, \dots, e_n^{W_i^\circ}$.

Иначе:

$$\begin{aligned} & (\forall v^\circ) (v^\circ = \overline{1, r}) (sttm (Z_i^\circ (KA_i^\circ), t)) (\forall t) (t \geq 0) (t = \{t_1, t_2, \dots\}) = e^{Z_i^\circ} \& \\ & (\forall h_i^\circ) (ОП (Z_i^\circ) \times h_i^\circ \rightarrow ОП (W_i^\circ)) \& (z_i^\circ \leftrightarrow v^\circ) (w_i^\circ \leftrightarrow u^\circ) \rightarrow \\ & \rightarrow (\forall u^\circ) (u^\circ = \overline{1, n}) (sttm (W_i^\circ (KA_i^\circ), t)) = e^{W_i^\circ}. \end{aligned} \quad (11)$$

Вычислительную процедуру, устанавливающую соответствие между входными последовательностями, образованными из входных букв, последовательностями состояний и выходными последовательностями, образованными из выходных букв, назовем функционированием компонентного автомата KA_i° , принадлежащего сети N° .

Функционирование элемента сложной структуры определяется выражением:

$$\begin{aligned} & (\forall p_i)(p_i = \overline{1, r_i})(sttm(p_i, t))(\forall t)(t \geq 0)(t = \{t_1, t_2, \dots\}) = e^{P_i} \& \\ & (\exists \theta_i)(OP(X) \times \theta_i \rightarrow \theta_i)(OP(x) \times \theta_i \rightarrow OP(Y))(x \leftrightarrow p_i)(y \leftrightarrow q_i) \rightarrow \\ & \rightarrow (\forall q_i)(q_i = \overline{1, n_i})(sttm(Q_i, t)) = e^{Q_i}. \end{aligned}$$

Утверждение 1. Функционирование компонентного автомата KA_i° , принадлежащего сети автоматов N° , эквивалентно функционированию элемента сложной структуры F_i , принадлежащему макромодели функционального блока сложной структуры \hat{S} .

Доказательство. Компонентный автомат KA_i° и элемент сложной структуры F_i будут функционировать эквивалентно, если при подаче одной и той же последовательности входных букв на автомат KA_i° и элемент F_i в одни и те же моменты времени на выходе KA_i° и F_i одновременно будут появляться одни и те же последовательности выходных букв. Иначе:

$$\begin{aligned} & (\forall v^\circ)(v^\circ = \overline{1, r})(sttm(Z_i^\circ(KA_i^\circ), t))(\forall t)(t \geq 0)(t = \{t_1, t_2, \dots\}) = e^{Z_i^\circ} = \\ & = (\forall h_i^\circ)(OP(Z_i^\circ) \times h_i^\circ \rightarrow h_i^\circ)(OP(Z_i^\circ) \times h_i^\circ \rightarrow OP(W_i^\circ)) \& \\ & (z_i^\circ \leftrightarrow v^\circ)(w_i^\circ \leftrightarrow u^\circ) \rightarrow \\ & \rightarrow (\forall u^\circ)(u^\circ = \overline{1, n})(sttm(W_i^\circ(KA_i^\circ), t)) = e^{W_i^\circ} = \tag{12} \\ & = (\forall p_i)(p_i = \overline{1, r_i})(sttm(P_i, t))(\forall t)(t \geq 0)(t = \{t_1, t_2, \dots\}) = e^{P_i} = \\ & = (\forall \theta_i)(OP(X) \times \theta_i \rightarrow \theta_i)(OP(X) \times \theta_i \rightarrow OP(Y))(x \leftrightarrow p_i)(y \leftrightarrow q_i) \rightarrow \\ & \rightarrow (\forall q_i)(q_i = \overline{1, n_i})(sttm(Q_i, t)) = e^{Q_i}. \end{aligned}$$

Предположим, что компонентный автомат KA_i° и элемент F_i функционируют в одинаковые моменты времени, реализуют одни и те же функции и имеют равное количество входов и выходов.

Основываясь на сделанном предположении, можно записать, что:

1) если количество входов KA_i° равно количеству входов F_i и одновременно подаются одинаковые входные буквы, то входная последовательность автомата KA_i° будет эквивалентна входной последовательности F_i , т.е.

$$\begin{aligned} & \left((\forall v^\circ) (v^\circ = \overline{1, r}) = (\forall p_i) (p_i = \overline{1, r_i}) \right) \& \\ & \left(sttm \left(Z_i^\circ \left(KA_i^\circ \right), t \right) = sttm \left(P_i, t \right) \right) \rightarrow \\ & \rightarrow \left((\forall v^\circ) (v^\circ = \overline{1, r}) \left(sttm \left(Z_i^\circ \left(KA_i^\circ \right), t \right) = e^{Z_i^\circ} \right) = \right. \\ & \left. = \left((\forall p_i) (p_i = \overline{1, r_i}) \left(sttm \left(P_i, t \right) = e^{P_i} \right) \right) \& \left(e^{Z_i^\circ} = e^{P_i} \right); \right. \end{aligned} \quad (13)$$

2) если автомат KA_i° реализует одни и те же функции, что и элемент F_i , то последовательностные детерминированные функции KA_i° и F_i эквивалентны, т.е.

$$\begin{aligned} & \left((\forall h_i^\circ) = (\forall \theta_i) \right) \rightarrow (\forall h_i^\circ) \left(ОП \left(Z_i^\circ \right) \times h_i^\circ \rightarrow h_i^\circ \right) \times \\ & \times \left(ОП \left(Z_i^\circ \right) \times h_i^\circ \rightarrow ОП \left(W_i^\circ \right) \right) = \\ & = (\forall \theta_i) \left(ОП \left(X \right) \times \theta_i \rightarrow \theta_i \right) \left(ОП \left(X \right) \times \theta_i \rightarrow ОП \left(Y \right) \right). \end{aligned} \quad (14)$$

Обозначим:

$$\begin{aligned} A25: & \left((\forall v^\circ) (v^\circ = \overline{1, r}) \left(sttm \left(Z_i^\circ \left(KA_i^\circ \right), t \right) \right) \times \right. \\ & \left. \times (\forall t) (t \geq 0) (t = \{t_1, t_2, \dots\}) = e^{Z_i^\circ}; \right. \end{aligned} \quad (15)$$

$$\begin{aligned} A26: & \left((\forall h_i^\circ) \left(ОП \left(Z_i^\circ \right) \times h_i^\circ \rightarrow h_i^\circ \right) \times \right. \\ & \left. \times \left(ОП \left(Z_i^\circ \right) \times h_i^\circ \rightarrow ОП \left(W_i^\circ \right) \right) \right) \& \left(z_i^\circ \leftrightarrow v^\circ \right) \left(w_i^\circ \leftrightarrow u^\circ \right); \end{aligned} \quad (16)$$

$$A27: (\forall p_i) (p_i = \overline{1, r_i}) (sttm(P_i, t)) (\forall t) (t \geq 0) (t = \{t_1, t_2, \dots\}) = e^{P_i}; \quad (17)$$

$$\begin{aligned} A28: & (\forall \theta_i) \left(ОП \left(X \right) \times \theta_i \rightarrow \theta_i \right) \times \\ & \times \left(ОП \left(X \right) \times \theta_i \rightarrow ОП \left(Y \right) \right) (x \leftrightarrow p_i) (y \leftrightarrow q_i); \end{aligned} \quad (18)$$

$$A29: (\forall u^\circ) (u^\circ = \overline{1, n}) (sttm(W_i^\circ(KA_i^\circ), t)) = e^{W_i^\circ}; \quad (19)$$

$$A30: (\forall q_i) (q_i = \overline{1, n_i}) (sttm(Q_i, t)) = e^{Q_i}. \quad (20)$$

Подставив выражения (14)–(17) в (18), получим:

$$(A25 \& A26 \rightarrow A29) = (A27 \& A28 \rightarrow A30). \quad (21)$$

Выражение (21) является справедливым, так как каждый член левой части является эквивалентным соответствующим членом в правой части, т. е.

$A25 = A27$, согласно (1);

$A26 = A28$, согласно (2);

$A29 = A30$ как логические следствия из эквивалентных выражений.

Следовательно, утверждение 1 справедливо, и функционирование компонентного автомата KA_i эквивалентно функционированию элемента сложной структуры F_i .

Выводы. Разработанный алгоритм декомпозиции макромоделей функционального блока позволяет автоматически изменить степень детализации описания анализируемой сложной структуры и, таким образом, является средством осуществления смешанного моделирования. Результаты исследований показали, что в целом смешанное моделирование сложных дискретных устройств обладает необходимой эффективностью. Анализ результатов подтвердил, что при достаточной сложности и определенной топологии системы алгоритм уменьшает время анализа процесса функционирования такого класса устройств в среднем на 18 %, причем также уменьшается общая вероятность ошибки в системе (порядка 29 %) в силу подробного просмотра и анализа каждой подструктуры.

ЛИТЕРАТУРА

- [1] Рудаков И.В., Смирнов А.А. Исследование сложных дискретных систем на базе агентного метода. *Вестник МГТУ им. Н.Э. Баумана. Сер. Приборостроение*, 2009, № 3, с. 33–41.
- [2] Рудаков И.В. Методика иерархического исследования сложных дискретных структур. *Наука и образование*, 2012, вып 6, с. 251–260. <http://technomag.edu.ru/70230.html>

Статья поступила в редакцию 10.06.2013

Ссылку на эту статью просим оформлять следующим образом:

Рудаков И.В., Шляева А.В. Смешанное моделирование дискретных устройств с использованием автоматической декомпозиции макромоделей функционального блока в модели элементов. *Инженерный журнал: наука и инновации*, 2013, вып. 6. URL <http://engjournal.ru/catalog/it/hidden/781.html>

Рудаков Игорь Владимирович родился в 1958 г., окончил МВТУ им. Н.Э. Баумана в 1981 г. Канд. техн. наук, заведующий кафедрой «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии» МГТУ им. Н.Э. Баумана. e-mail: irudakov@yandex.ru

Шляева Анна Викторовна родилась 1984 г., окончила кафедру «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии» МГТУ им. Н.Э. Баумана в 2007 г. Канд. техн. наук, доцент кафедры «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии». Автор 15 научных работ. Области научных интересов: математическое моделирование, статистический анализ данных. e-mail: shlyaeva@gmail.com