В. И. Ванько, Е. С. Перелыгина

## ПРОДОЛЬНЫЙ ИЗГИБ УПРУГО-ПЛАСТИЧЕСКОГО СТЕРЖНЯ: ОБСУЖДЕНИЕ КЛАССИЧЕСКИХ РЕЗУЛЬТАТОВ

В работе выясняется адекватность концепций касательного и приведенного модулей в теории квазистатического продольного изгиба упруго-пластических стержней (задача решается в геометрически линейной постановке).

E-mail: vvanko@mail.ru

**Ключевые слова**: продольный изгиб, касательный модуль, приведенный модуль, гибкость стержня, метод коллокации, начальный прогиб.

1. Л. Эйлер, заложивший основы теории продольного изгиба, вывел формулу критической силы, "силы колонны", [1]:

$$P_{\mathfrak{I}} = \pi^2 \frac{EI}{L^2}.$$
 (1)

Здесь E — модуль Юнга материала стержня,  $H/M^2$ ; L — длина, м; I = const — момент инерции (минимальное значение) поперечного сечения,  $M^4$ .

Рассмотрим упруго-пластический материал с линейным упрочнением (эффект Баушингера не учитывается), рис. 1.

Предположим, что под действием продольной силы, приложенной без эксцентриситета к идеально прямому стержню (при условии  $p_t > p_*, p_t$  — сила касательного модуля,  $p_*$  — сила, соответствующая пределу текучести), все его точки "вышли" в состояние *AB*. Тогда для вычисления критической силы в формуле (1) нужно модуль *E* 



Рис. 1. Диаграмма  $\sigma \sim \varepsilon$  для материала с линейным упрочнением

заменить модулем упрочнения (касательным модулем) Е<sub>t</sub>:

$$p_t = \pi^2 \frac{E_t I}{L^2}.$$
(2)

Первоначально к этому пришел Ф. Энгессер, [2]. Но его теория подверглась критике со стороны Ф.С. Ясинского, [3]: если стержень под воздействием критической силы  $p_t$  (возможная бифуркация) изгибается, материальные волокна сечений с выпуклой стороны стержня начнут разгружаться (состояние *BC*, рис. 1), и жесткость на изгиб, например, срединного по длине сечения станет больше значения, вычисленного по касательному модулю.

Следовательно, при силе  $p_t$  бифуркации в смысле Эйлера не будет.

Энгессер воспринял критику и ввел понятие приведенного модуля, который для прямоугольного сечения вычислил в виде, [4]:

$$E_K = \frac{4EE_t}{\left(\sqrt{E} + \sqrt{E_t}\right)^2}.$$
(3)

Т. Карман в своей докторской диссертации распространил понятия касательного и приведенного модулей на материалы с произвольной диаграммой  $\sigma \sim \varepsilon$ . Были поставлены эксперименты по продольному изгибу, до сих пор являющиеся образцовыми, [5].

Приводим интерпретацию идей Кармана, данную А.С. Вольмиром, [6].

Объединим формулы (1)-(3):

$$P_{\rm \kappa p} = \pi^2 \frac{EI}{L^2},\tag{4}$$

где  $\tilde{E}$  принимает значения  $E, E_t, E_K$  в зависимости от обстоятельств. Из формулы (4):

$$P_{\rm kp} = \pi^2 \frac{\tilde{E}F}{\lambda^2} \Rightarrow \frac{P_{\rm kp}}{F} = \sigma_{\rm kp} = \pi^2 \frac{\tilde{E}}{\lambda^2}.$$
(5)

Здесь F = const - площадь поперечного сечения, м<sup>2</sup>;  $\lambda = \frac{L}{r} - \text{гиб-кость стержня}; r - \text{радиус инерции сечения, м.}$ 

Из (5) получим гибкость как функцию критического напряжения:

$$\lambda = \pi \sqrt{\frac{\tilde{E}}{\sigma_{\rm kp}}}.$$
(6)

В [6] приведены данные об авторском эксперименте по продольному изгибу дюралюминовых стержней прямоугольного сечения.

Пусть, например, напряжение  $\sigma_1 \left( \sigma_1 = \frac{P_1}{F} \right)$  есть критическое напряжение (бифуркационное). На диаграмме  $\sigma \sim \varepsilon$  находится точка



Рис. 2. Измерение касательного модуля в некоторой точке диаграммы  $\sigma\sim arepsilon$ 

 $(\varepsilon_1, \sigma_1)$  и в этой точке измеряется значение касательного модуля  $E_{t1}$ , рис. 2; по формуле (3) определяется  $E_{K1}$ .

Далее вычисляются "критические" гибкости, соответствующие значениям найденных модулей:

$$\lambda_{t1} = \pi \sqrt{\frac{E_{t1}}{\sigma_1}}; \quad \lambda_{K1} = \pi \sqrt{\frac{E_{K1}}{\sigma_1}}.$$
(7)

Действуя подобным образом, можно построить графики  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda$ , по которым для стержня заданной гибкости можно оценить критическую силу. В литературе говорится о том, что экспериментальные точки  $(\lambda, \sigma_{\rm kp})$  ложатся ближе к кривой  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda_t$ , [5, 6, 7].

Заметим, что при построении кривых ( $\sigma_{\rm kp}, \lambda_t$ ) и ( $\sigma_{\rm kp}, \lambda_k$ ) начальный прогиб стержня не учитывается [5, 6].

2. В работах [8, 9] приведены данные численных экспериментов, выполненных согласно методу последовательных нагружений, для стержней с начальным прогибом (неизбежным в реальных условиях) для любых законов *σ* ~ *ε*.

Обсуждаем результаты, полученные в работе [6]. Дана таблица значений  $\sigma \sim \varepsilon$ , соответствующая испытаниям на сжатие коротких образцов из дюралюмина Д16Т. Модуль упругости принят равным  $E = 7,35 \times 10^{10}$  H/м<sup>2</sup> ( $E = 7,5 \times 10^{9}$  кгс/м<sup>2</sup>, [6]), предел текучести  $\sigma_* = 1,96 \times 10^{8}$  H/м<sup>2</sup> ( $\sigma_* = 2 \times 10^{7}$  кгс/м<sup>2</sup>, [6]).

Интерполируем кубическими сплайнами данные таблицы, чтобы получить более подробный график  $\sigma \sim \varepsilon$  и в каждой точке вычислим через разностную производную значение касательного модуля  $E_t$ . По формуле (3) получим значения приведенного модуля  $E_K$ .

Далее задаем последовательность начальных прогибов  $\{w_{0k}\}_{k=\overline{1,n}}$ ; по вычислительной методике, изложенной в работах [8, 9], определяем безразмерные критические силы, т.е. силы, соответствующие исчерпанию несущей способности (наименьшие силы, при которых нарушается условие I > p, [8]):

$$\{w_{0k}\}_{k=\overline{1,n}} \Rightarrow \{\tilde{p}_k\}_{k=\overline{1,n}}.$$
(8)

В силу определения безразмерной нагрузки имеем:

$$\tilde{p} = \frac{P_{\kappa p}}{P_{\Im}} \Rightarrow P_{\kappa p} = \tilde{p} P_{\Im} = \tilde{p} \pi^2 \frac{EI}{L^2} = \tilde{p} \pi^2 \frac{EF}{\lambda^2} \Rightarrow \sigma_{\kappa p} = \frac{P_{\kappa p}}{F} = \pi^2 \frac{\tilde{p}E}{\lambda^2}.$$
(9)

Задавая последовательность  $\{\lambda_i\}$ , получим в силу (9) значения критических напряжений, соответствующих данному начальному прогибу:

Таблица 1

Значения  $\sigma_{\kappa p}$  в зависимости от  $\lambda$  при начальном прогибе  $w_{00} \sim 0,00001$ 

$w_{00} \sim 0.00001$	λ	62.25	56.08	50.8	43.76	37.6	32.32	26.16	20
	$\sigma_{ m kp}, { m H/m^2}  imes 10^8$	1.87	2	2.12	2.38	2.49	2.64	2.88	3.05

По этим данным строится диаграмма  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda$  (для данного "малого" значения начального прогиба).

На полученную диаграмму накладываем диаграмму из работы [6].

Производим аналогичные построения и сравнения, например, для "большого" начального прогиба:

Таблица 2

Значения  $\sigma_{\kappa p}$  в зависимости от  $\lambda$  при начальном прогибе  $w_{00} \sim 0,01$ 

$w_{00}\sim 0.1$	λ	62.25	56.08	50.8	43.76	37.6	32.32	26.16	20
	$\sigma_{ m kp},{ m H/m^2 imes10^8}$	1.87	2.06	2.3	2.51	2.74	2.94	3.15	3.33

Отмечаем тенденцию: при малых значениях  $w_0 \sim 0.00001$  график  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda$  ближе к графику  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda_t$ ; при "больших" значениях  $w_0 \sim 0.1 -$ ближе к  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda_K$ , рис. 3.

Отсюда делаем заключение: при "малых" значениях  $w_0$  продольный изгиб происходит в основном без разгрузки (см. диаграмму  $I \sim p$ , рис. 4, *a*); при "больших"  $w_0$  — свою роль играет разгрузка в срединном сечении, рис. 4, *б*.

Подобная тенденция выявлена и при изменении скорости нагружения: при фиксированном  $w_{00}$  и "быстром" нагружении,  $\Delta p \sim 10^{-3}$  (здесь и далее под  $\Delta p$  подразумевается минимальное (по всем  $\lambda_i$ )



Рис. 3. График  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda$  в зависимости от начального прогиба



Рис. 4. Примеры графиков жесткость  $\sim$  сила в зависимости от начального прогиба и от скорости нагружения

приращение безразмерной нагрузки), продольный изгиб протекает без разгрузки (концепция Шэнли), рис. 4, *a*; при медленном нагружении,  $\Delta p \sim 10^{-5}$ , точки срединного сечения проходят все стадии диаграммы  $\sigma \sim \varepsilon$  (концепция Кармана), рис. 4,  $\delta$ .

В заключение обратим внимание на следующее.

1) По сути своей касательно- и приведенно-модульный подходы аналогичны решению задачи методом коллокации по срединному сечению: по всему стержню считаем жесткости на изгиб по касательному или приведенному модулям.



Рис. 5. Графики  $\sigma_{\mathbf{kp}} \sim \lambda$  в зависимости от скорости нагружения

2) В работах [8, 9] дано обоснование использования метода коллокации в задачах продольного изгиба. В этом мы видим объяснение факта совпадения диаграмм  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda$  с  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda_t$  либо с  $\sigma_{\rm kp} \sim \lambda_K$ .

Последнее зависит от величины начального прогиба и скорости нагружения.

3) Из определения устойчивости по Карману: во время изменения величины нагрузки принимаются меры к недопущению искривления и исследуется бифуркация при постоянной нагрузке [10].

Таким образом, в опытах Кармана скорость нагружения достаточно мала, поэтому наши точки ( $\lambda$ ,  $\sigma_{\rm kp}$ ) ложатся на кривую ( $\lambda_K$ ,  $\sigma_{\rm kp}$ ), рис. 5, *a*.

При увеличении скорости нагружения, "продолжающееся нагружение", [11], точки ( $\lambda$ ,  $\sigma_{\rm kp}$ ) группируются на кривой ( $\lambda_t, \sigma_{\rm kp}$ ), рис. 5, *в*.

Рис. 5,  $\delta$  дает промежуточный случай: точки ( $\lambda$ , $\sigma_{\rm kp}$ ) практически равномерно распределены между диаграммами ( $\lambda_t$ , $\sigma_{\rm kp}$ ) и ( $\lambda_K$ , $\sigma_{\rm kp}$ ).

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Эйлер Л. Метод нахождения кривых линий, обладающих свойствами максимума либо минимума. М.-Л.: ГИТТЛ. 1934. 600 с.
- 2. E n g e s s e r F. Über Knickfestigkeit gerader Stäbe // Zeitschrift der Architect und Ingenieur Vereinigung zu Hannover. 1889. Band 35. S. 455.
- 3. J a s i n s k i F. Zu den Knickfragen // Schweiz. Bauzeitung. 1895. Band 26, Heft 24 (см. Ясинский Ф. С. Избранные труды. М.: ГТИ. 1952. 428 с.
- 4. E n g e s s e r F. Über Knickfestigkeit // Schweiz. Bauzeitung. 1895. Band 26, Heft 24.
- 5. Kármán Th., von Untersuchungen über Knickfestigkeit // Mitteilungen über Forschungsarbeiten, herausgegeben vom Verein Deutscher Ingenieure. – 1910. – Band 81 (См. Collected Works of Th. von Kármán. – Vol. 1. – 1902-1913. – London: Butterworths Scientific Publications. – 1956. – 531 p..)
- 6. В о л ь м и р А. С. Устойчивость упругих систем. М.: ГИФМЛ. 1963. 879 с.
- 7. З у б ч а н и н о в В. Г. Устойчивость: Уч. пособие. Часть 1. Тверь: Тв. политехн. ин-т. — 1995. — 200 с.
- 8. В анько В. И., Шестериков С. А. Продольный изгиб и выпучивание // Инж. ж-л. МТТ. – 1967. – № 2. – с. 157–163.
- 9. Перелыгина Е.С. О продольном изгибе упруго-пластического стержня // Вестник МГТУ им. Н.Э. Баумана. Серия Естественные науки: Спецвыпуск Прикладная математика. – 2011. – с. 177–184.
- 10. Работнов Ю. Н. Сопротивление материалов. М.: ГИФМЛ. 1962. 455 с.
- S h a n l e y F. Inelastic column theory // J. of the Aeronaut. Sci. (JAS). 1947. Vol. 14. – No. 5. – P. 261–267.

Статья поступила в редакцию 05.09.2012